

EXAMEN PARTIEL 2

MAT-1200: Introduction à l'algèbre linéaire
Date: 14 décembre.

Automne 2012

Remarques:

- Durée de l'examen: deux heures.
- Documents admis: deux feuilles $8\frac{1}{2} \times 11$, recto-verso.
- Seulement les calculatrices avec l'auto-collant de la Faculté seront admises.
- Vous êtes priés de vous identifier (nom et numéro de matricule) sur le cahier et de placer votre carte d'identité sur la table à côté de vous.

Question 1. (4 + 4 + 4 + 4 + 4 points)

Pour chacun des énoncés suivants, répondre par vrai ou faux. De plus, justifier brièvement chacune de vos réponses.

- Si une matrice carrée A de format 2×2 , est multipliée par un scalaire c quelconque, on a que $\det(cA) = c \det(A)$.
- Les vecteurs colonnes d'une matrice carrée sont linéairement indépendants si et seulement si le déterminant de cette matrice est différent de zéro.
- Toute transformation linéaire $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ transforme un vecteur unitaire (de longueur 1) en un vecteur unitaire.
- La transformation $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par $T(x, y)^t = (x, y + 1)^t$ est linéaire.
- Le déterminant d'une matrice orthogonale A est toujours égal à 1 ou bien -1 .

Question 2. (11 + 9 points)

Considérons la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -2 \\ 2 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & -4 \\ -1 & 0 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$

- a) Evaluer le déterminant de la matrice A . Justifier chacune des étapes du calcul.
- b) En effectuant le minimum de calculs, déduire les valeurs de
 - (i) $\det A^{-1}$
 - (ii) $\det A^t A$
 - (iii) $\det Q^t A Q$ où Q est une matrice orthogonale.

Question 3. (4 + 6 + 4 + 6 points)

On notera par W le sous-espace de \mathbb{R}^3 définie par le plan d'équation $x + 2y - z = 0$. Sur W , on considère la base formée des deux vecteurs

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

- a) Si $\vec{w} = (1, -2, -3)^t \in W$, trouver les coordonnées du vecteur \vec{w} dans la base $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$.
- b) Orthogonaliser les vecteurs $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ afin d'obtenir une base orthonormale de W .

Par la suite, on considère la transformation linéaire $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ qui est la projection orthogonale sur la droite L de \mathbb{R}^3 définie par

$$L = \{k(1, 2, -1)^t \text{ pour } k \in \mathbb{R}\}.$$

- c) Déterminer une base orthonormale $\mathcal{B} = \{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3\}$ de \mathbb{R}^3 de sorte que la matrice représentative de T dans la base \mathcal{B} s'écrive sous la forme

$$[T]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- d) Ecrire la matrice représentative de T dans la base canonique $\{(1, 0, 0)^t, (0, 1, 0)^t, (0, 0, 1)^t\}$.

(1/4, 2/6, 1)

Question 4. (4 + 4 + 6 + 4 + 2 points)

On considère les vecteurs

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

qui forment une base de \mathbb{R}^2 . On introduit une transformation linéaire $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par

$$T\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad T\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

- Si $\vec{w} = (1, 0)^t$, trouver les coordonnées du vecteur \vec{w} relative à la base $\mathcal{B} = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$.
- Evaluer $T\vec{w}$.
- Evaluer la matrice représentative de T dans la base canonique de \mathbb{R}^2 .
- Déterminer le noyau de T .
- Quelle sera la dimension de l'image de T ?

Question 5. (5 + 3 + 3 + 5 + 4 points)

Soit la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 3 \\ 3 & -5 & 3 \\ 6 & -6 & 4 \end{pmatrix}$$

- Déterminer le polynôme caractéristique $P(\lambda)$ de la matrice A .
- Utiliser directement la définition pour montrer que $\vec{u}_1 = (1, 1, 0)^t$ est un vecteur propre de A . Calculer la valeur propre λ_1 correspondante au vecteur \vec{u}_1 .
- Utiliser directement la définition pour montrer que $\vec{u}_2 = (1, 1, 2)^t$ est un vecteur propre de A . Calculer la valeur propre λ_2 correspondante au vecteur \vec{u}_2 .
- Déterminer les espaces propres correspondants aux valeurs propres λ_1 et λ_2 .
- La matrice A est-elle diagonalisable? Si oui, trouver la matrice P telle que $P^{-1}AP$ soit diagonale.